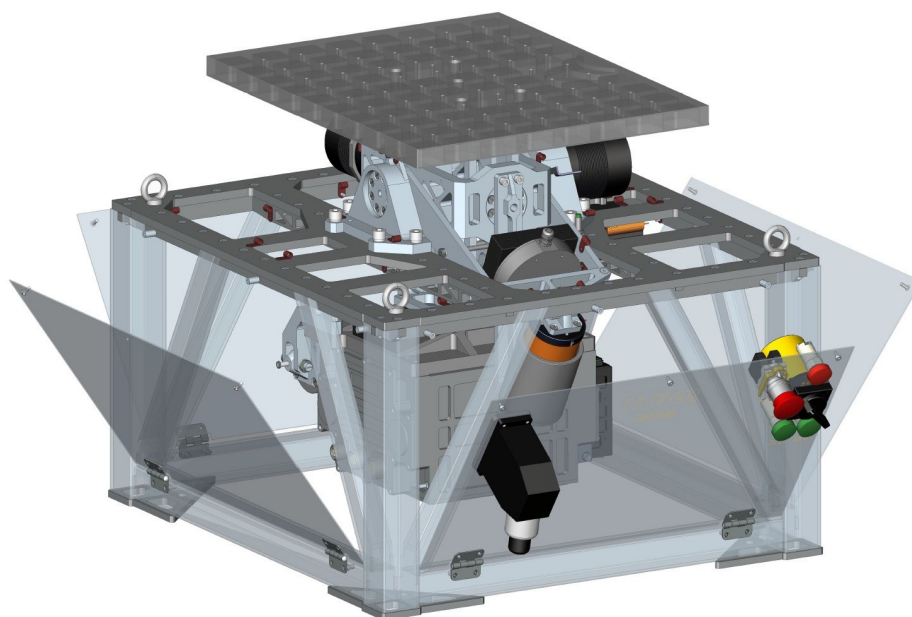


Гиростабилизированная платформа с инерциальной навигационной системой (БИНС)

1. Комплект БИНС ГЛ-054 ГРДЦ.402138.054 (в составе БИНС ГЛ-180.300 ГРДЦ.402138.300 и БИНС ГЛ-ВГ204 ГРДЦ.402311.204)

Характеристики	Значение
Максимальная погрешность начального определения угла курса (СКО, σ), °	0.08/cos (географической широты)
Максимальная погрешность удержания угла курса за 1 час работы (σ), °	0.04
Максимальная погрешность определения углов крена, тангажа (σ), °	0.01 (с учетом коррекции от датчика пройденного пути)
Максимальное значение измерения тангажа, °	+20
Минимальное значение измерения тангажа, °	- 20
Максимальное значение измерения крена, °	+20
Минимальное значение измерения крена, °	- 20
Максимальное значение измерения курса, °	360
Минимальное значение измерения курса, °	0
Максимальное значение линейных ускорений по оси X, g	+10
Минимальное значение линейных ускорений по оси X, g	-10
Максимальное значение линейных ускорений по оси Y, g	+10
Минимальное значение линейных ускорений по оси Y, g	-10
Максимальное значение линейных ускорений по оси Z, g	+10
Минимальное значение линейных ускорений по оси Z, g	-10
Устойчивость к температуре, °C	мин.: -40 макс.: +55
Прочность к температуре, °C	мин.: -55 макс.: +85
Максимальное время функциональной готовности, с	2
Максимальное время ускоренного гирокомпасирования, с	360
Максимальная частота выдачи данных, Гц	610
Входной/выходной интерфейс	Ethernet (100 Мбит), RS-485 2W/4W, RS-422, RS-232, дискретные сигналы (9...24В)
Максимальное значение напряжения питания / потребляемую мощность, В / Вт	32 / 20
Длина, мм	314
Ширина, мм	223
Высота, мм	162
Максимальная масса, кг	11,0
Наработка на отказ, ч	20000

2. Двух осевая управляемая платформа ГЛ-ПУ001



Характеристики	Значение
Максимальное значение компенсации крена, °	+20
Минимальное значение компенсации крена, °	-20
Максимальное значение компенсации тангажа, °	+20
Минимальное значение компенсации тангажа, °	-20
Минимальная номинальная парируемая угловая скорость носителя по каналам крена и тангажа, °/с	20
Максимальный момент по оси крена, Н/м	50
Максимальный момент по оси тангажа, Н/м	50
Максимальная погрешность отработки заданных углов в установившемся режиме (относительно основания носителя) (2σ), "	36
Напряжение питания	48 В
Максимальное значение средней потребляемой мощности в установившемся режиме стабилизации, Вт	600
Наработка на отказ, ч	5 000
Ширина, мм	600
Длина, мм	650
Максимальная масса полезной нагрузки, кг	35
Максимальная длина полезной нагрузки, мм	500
Максимальная ширина полезной нагрузки, мм	400

ООО «Гиролаб»

- разработка и производство инерциальных навигационных систем (БИНС) на базе МЭМС, волоконно-оптических и кольцевых лазерных гироскопов
- разработка и производство гиросtabilизированных платформ

inbox@gyrolab.ru ; www.gyrolab.ru ; www.бинс.рф

Москва: +7 (495) 142-11-37 ; Пермь: +7 (342) 207 5398 / 97

